

#### 4 投标分项报价表

项目编号/包号：11000026210200173889-XM001/第 5 包

项目名称：双高计划-北京经管职业学院-人工智能技术应用专业群二期（包 5：生产项目调研开发及配套资料编撰项目服务）

报价单位：人民币元

| 序号 | 分项名称                | 单价<br>(元) | 数量 | 合价<br>(元) | 备注/说明 |
|----|---------------------|-----------|----|-----------|-------|
| 1  | 软件智能检测平台（元灵智脑）项目    | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 2  | 等保合规整改自动化项目         | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 3  | 云安全防护体系设计项目         | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 4  | 园区数字孪生运营中台项目        | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 5  | 室内自主导航系统故障诊断项目      | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 6  | 智慧园区空间联动管理项目        | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 7  | 室内动态环境导航系统调试与优化项目   | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 8  | 园区智能运维闭环项目          | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 9  | 工业园区具身智能机器狗巡检项目     | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 10 | 园区人员设备安全管理项目        | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 11 | 服务机器人避障系统集成与调试项目    | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 12 | 智慧仓储运营优化项目          | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 13 | AI 数字孪生运维智能助手项目     | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 14 | 配送机器人定位系统优化项目       | 26907     | 1  | 26907     | 无     |
| 15 | 园区设备领用单 OCR 识别与字段抽取 | 26907     | 1  | 26907     | 无     |

|    |                          |       |   |       |   |
|----|--------------------------|-------|---|-------|---|
| 16 | 企业产品手册知识库问答系统构建与命中率测试    | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 17 | 运维制度 RAG 问答准确率优化         | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 18 | 客户服务智能客服系统训练、测试与验收       | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 19 | 协同办公平台项目会议录音转写、纪要生成与待办提取 | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 20 | 园区设备领用 AI 助手工作流封装与复用     | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 21 | 数据平台服务器资源监控与异常处置         | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 22 | 仓储温湿度传感数据入库与趋势分析         | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 23 | 智能终端操作系统移动巡检应用数据采集与云端同步  | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 24 | 机器人复杂地形步态自适应算法           | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 25 | 机器人摔倒检测与自主复位策略           | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 26 | 企业业务服务器防火墙访问控制配置         | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 27 | 企业门户系统 Web 漏洞扫描与修复       | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 28 | 订单管理系统 SQL 注入与 XSS 防护    | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 29 | 企业 Web 靶场漏洞排查与修复任务       | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 30 | 基于强化学习的四足机器人跳跃越障训练       | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 31 | 基于深度视觉的缺陷检测与分拣工站         | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 32 | 企业业务服务器安全基线检查与加固复测       | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 33 | 订单数据库备份恢复与权限检查           | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 34 | 客户信息表敏感字段识别与脱敏处理         | 26907 | 1 | 26907 | 无 |

|    |                       |       |   |       |   |
|----|-----------------------|-------|---|-------|---|
| 35 | 企业办公无线网络非法接入发现与访问控制配置 | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 36 | 主机安全组弱口令与补丁风险检查       | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 37 | 服务器安全日志采集、异常登录分析与事件处置 | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 38 | 安全管理与运维检查任务           | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 39 | 5G 智慧园区楼宇数字孪生场景搭建     | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 40 | 楼宇空调照明设备点位表配置与数据映射    | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 41 | 仓储温湿度传感器数据接入与状态展示     | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 42 | 智慧楼宇设备状态数据可视化看板配置     | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 43 | 5G 园区 GIS 地图图层加载与空间定位 | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 44 | 智慧园区井盖路灯部件建档与可视化      | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 45 | 厂房能耗监测数字孪生应用          | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 46 | 5G 智慧工厂输送线流程仿真与节拍分析   | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 47 | 智慧机房零代码孪生项目配置与发布      | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 48 | 仓储 SLAM 点云数据处理与场景还原   | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 49 | 具身机器人整机开箱检查与基础功能验收    | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 50 | 机器人日常巡检保养与维保工单填写      | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 51 | 机器人参数备份模拟系统升级与回归测试    | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 52 | 机器人视觉识别画面异常排查与维护记录    | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 53 | 移动机器人 ROS 话题通信调试      | 26907 | 1 | 26907 | 无 |

|    |                          |       |   |       |   |
|----|--------------------------|-------|---|-------|---|
| 54 | 机器人智能应用系统联调与运行状态检查       | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 55 | 机器人客户培训脚本编制与操作交付演示       | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 56 | 仓储温湿度传感器联网与数据上报          | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 57 | 物联网网关多设备接入与状态监测          | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 58 | 物联网平台设备告警规则配置与处理         | 26907 | 1 | 26907 | 无 |
| 59 | 六轴协作机械臂机械建模与运动学仿真验证      | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 60 | 六轴协作机器人标准与改进 DH 运动学对比分析  | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 61 | 七轴冗余机械臂逆运动学数值迭代与动力学参数辨识  | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 62 | 双臂协作机器人三维视觉识别与联动抓取控制     | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 63 | 直线电机一级倒立摆稳定控制与极点配置       | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 64 | 四轮差速移动机器人运动学建模与传感器融合导航   | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 65 | 机器人步态规划与多关节协同控制实训        | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 66 | 四驱四转移动机器人全向运动综合控制实训      | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 67 | 三轴协作机器人动力学建模与力控综合        | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 68 | 桌面型 SCARA 四轴机器人轨迹跟踪与精确定位 | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 69 | 机器人图像处理与机器视觉综合识别         | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 70 | 自平衡自行车姿态稳定与动态路径跟踪控制      | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 71 | 轮毂电机驱动控制与转矩响应优化          | 26890 | 1 | 26890 | 无 |
| 72 | 麦克纳姆轮机器人全向导航与 SLAM 实时建图  | 26890 | 1 | 26890 | 无 |

|       |                     |       |   |           |   |
|-------|---------------------|-------|---|-----------|---|
| 73    | 两轮自平衡车综合控制与视觉目标跟随   | 26890 | 1 | 26890     | 无 |
| 74    | 多自由度协作灵巧手仿生抓取与力触觉控制 | 26890 | 1 | 26890     | 无 |
| 75    | 机械臂关节力矩电机三闭环驱动与实时控制 | 26890 | 1 | 26890     | 无 |
| 总价（元） |                     |       |   | 2017736 元 | 无 |

注：1. 本表应按包分别填写。

2. 如果不提供分项报价将视为没有实质性响应招标文件。

3. 上述各项的详细规格（如有），可另页描述。

4. 制造商规模列应填写“大型”“中型”“小型”“微型”或“其他”，且不应与《中小企业声明函》或《拟分包情况说明》中内容矛盾。制造商所属性别请填写“男”或“女”，指拥有制造商 51%以上绝对所有权的性别；绝对所有权拥有者可以是一个人，也可以是多人合计计算。外商投资类型请填写“外商单独投资”“外商部分投资”或“内资”。

5. 本项目设置单项最高限价（详见第五章采购需求），分项须按照采购标的名称填报，报价超过单项最高限价按无效投标处理。

投标人名称（加盖公章）： 贵州腾云教育科技有限公司

日期：2026年8月9日

